
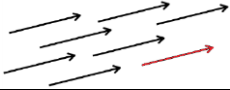
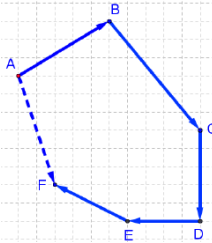
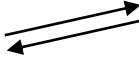

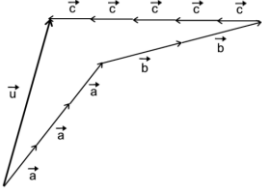
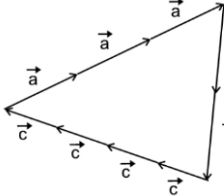
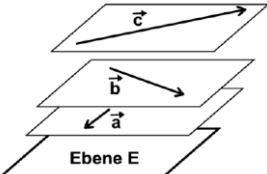
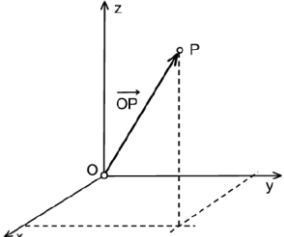
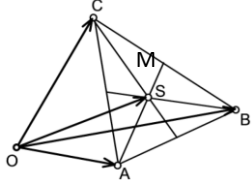


# VEKTORGEOMETRIE

## 1 Definitionen

	Vektor	<b>Parallelverschiebung</b> , Pfeil(e) mit Länge und Richtung. Länge eines Vektors $\vec{a} =  \overline{AB}  =  \vec{a} $
	Freier Vektor	Vektor, bei dem der Ausgangspunkt gleichgültig ist.
	Repräsentant	Jeder Pfeil einer Vektormenge.
	Vektorkette	Die Addition von mehreren Vektoren. Resultierende = Vektor $\overline{AF}$
	Geschlossene Vektorkette	Resultierende = Nullvektor $\vec{0}$
	Gegenvektor	$\vec{a} = \overline{AB} \rightarrow -\vec{a} = \overline{BA}$
	Kollinear	Wenn sie zu einer Geraden parallel sind. Parallel oder Antiparallel
	Linear-kombination	Vektor $\vec{u}$ ist eine Linearkombination aus anderen Vektoren $\vec{u}_1 = k_1 * \vec{a} + k_2 * \vec{b} + k_3 * \vec{c}$
	Nullsumme	Eine Linearkombination die den Nullvektor ergibt. $\vec{0} = k_1 * \vec{a} + k_2 * \vec{b} + k_3 * \vec{c}$
	Triviale Nullsumme	$\vec{0} = 0 * \vec{a} + 0 * \vec{b} + 0 * \vec{c}$
	Linear abhängig	Wenn ein Vektor mit den anderen Vektoren dargestellt werden kann.
	Koplanare Vektoren	Wenn Vektoren zu einer Ebene parallel sind. Haben sie den gleichen Anfangspunkt, liegen sie auf einer Ebene.
	Ortsvektor	Der Vektor vom Koordinatenursprung O zum Punkt P heisst Ortsvektor des Punktes P. Die Differenz zweier Ortsvektoren ist ein <u>freier Vektor</u> .
	Ortsvektor im Dreieck	Mittelpunkt: $\overline{OM} = \frac{1}{2}(\overline{OB} + \overline{OC})$
		Schwerpunkt: $\overline{OS} = \frac{1}{3}(\overline{OA} + \overline{OB} + \overline{OC})$

	<p>Vektorielle Darstellung einer Geraden</p>	$\vec{OP} = \vec{OA} + t * \vec{AB}$	
	<p>Orthonormalbasis einer Ebene</p>	$\vec{e}_1$ und $\vec{e}_2$ sind rechtwinklig und haben die Länge 1.	
	<p>Linearkombination</p>	$\vec{OP} = 4 * \vec{e}_1 + 3 * \vec{e}_2$	
	<p>Vektorielle Komponente</p>	$4 * \vec{e}_1, 3 * \vec{e}_2$	$\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ $\vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$
	<p>Skalare Komponenten</p>	<p>4,3</p>	
	<p>Einheitsvektor</p>	<p>Vektor mit dem Betrag 1</p> $\vec{PQ} = \begin{pmatrix} 6-3 \\ 2-6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}$ $ \vec{PQ}  = \sqrt{(3)^2 + (-4)^2} = 5$	$\vec{e}_a = \frac{\vec{a}}{ \vec{a} }$ $\vec{u} = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix}$

## 2 Operationen

<p>Addition</p>	$\vec{a} + \vec{b} = \vec{c}$ $\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}$	<p>Kommutativgesetz gültig: <math>\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}</math>          Assoziativgesetz gültig: <math>\vec{a} + [\vec{b} + \vec{c}] = [\vec{a} + \vec{b}] + \vec{c}</math></p>
<p>Subtraktion</p>	$\vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$	<p>Subtraktion = Addition des Gegenvektors <math> \vec{a} - \vec{b}  =  \vec{a} - \vec{b} </math>          Differenz = Endpunkt minus Anfangspunkt <math>\vec{AB} = \vec{r}_B - \vec{r}_A</math></p>
<p>Multiplikation</p>	$3 * \vec{a} = \vec{a} + \vec{a} + \vec{a}$	<p>Distributiv- und Assoziativg. gültig <math>0 * \vec{a} = \vec{0}</math>    <math>-1 * \vec{a} = -\vec{a}</math></p>

## 3 Teilverhältnisse

<p>1. Wahl von zwei nicht kollinearen Vektoren</p>	$\vec{a} = \vec{BC}; \vec{b} = \vec{CA};$	
<p>2. Bildung einer geschlossenen Vektorkette mit Punkt F</p>	$\vec{BC} + \vec{CF} + \vec{FB} = \vec{0}$	
<p>3. Die drei Vektoren mit Hilfe von <math>\vec{a}</math> und <math>\vec{b}</math> ausdrücken (x und y einführen)</p>	$\vec{BC} = \vec{a}$ $\vec{CF} = x * (\vec{CB} + \vec{BE})$ $\vec{FB} = y * (\vec{DC} + \vec{CB})$	
<p>4. Gleichungssystem für die beiden Unbekannten x und y</p>	$\vec{0} = \vec{a} * (..) + \vec{b} * (..)$ $\begin{bmatrix} .. \\ .. \\ .. \end{bmatrix}$	

## 4 Darstellungen

<p>Komponentendarstellung</p>		$\vec{r}_p = a_1 * \vec{e}_1 + a_2 * \vec{e}_2$	
<p>Koordinatendarstellung</p>	<p>eines Vektors</p>	$\vec{r}_p = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$	$\vec{0} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
	<p>eines Punktes</p>	$P = (2 1)$	

**5 Kollineare Vektoren herausfinden**

Idee:	$\vec{a} = x * \vec{b}$	Lösung:	$\begin{pmatrix} 6 \\ 9 \end{pmatrix} = x * \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \end{pmatrix}$
			$\begin{cases} 6 = -2x \\ 9 = -3x \end{cases} \quad \begin{cases} x = -3 \\ x = -3 \end{cases}$

**6 Zerlegung eines Vektors**

Gegeben:	$\vec{c} = \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix}, \vec{a} = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} -4 \\ -5 \end{pmatrix}$	Lösung:	$\begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix} = x * \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} + y * \begin{pmatrix} -4 \\ -5 \end{pmatrix}$
Idee:	$\vec{c} = x * \vec{a} + y * \vec{b}$		$\begin{cases} 7 = 5x - 4y \\ -1 = 3x - 5y \end{cases}$

**7 Mittelsenkrechte (Abstand: Punkt zu Punkt)**

Gegeben:	$A(0 6), B(10 12), P(x 0)$		
Idee:	$ \vec{PA}  =  \vec{PB} $		
Lösung:	$\vec{PA} = \begin{pmatrix} -x \\ 6 \end{pmatrix}$	$\vec{PB} = \begin{pmatrix} 10-x \\ 12 \end{pmatrix}$	
	$ \vec{PA} ^2 =  \vec{PB} ^2$ $(-x)^2 + 6^2 = (10-x)^2 + 12^2$		

**8 Multiplikation von zwei Vektoren (Skalarprodukt)**

$\vec{a} * \vec{b} =  \vec{a}  *  \vec{b}  * \cos \varphi$		Projektion von B-Vektor auf A-Vektor mit Hilfe des $\cos \varphi$ Division von Vektoren ist nicht definiert!
--	--	---

**Zwischenwinkel**

positiv	$\vec{a} * \vec{b} > 0$	$0 \leq \varphi < \frac{\pi}{2}$	
Null	$\vec{a} * \vec{b} = 0$	$\varphi = \frac{\pi}{2}$	
negativ	$\vec{a} * \vec{b} < 0$	$\frac{\pi}{2} < \varphi \leq \pi$	

**Rechengesetze**

Kommutativgesetz	$\vec{a} * \vec{b} = \vec{b} * \vec{a}$	gilt
Distributivgesetz	$\vec{a} * (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} * \vec{b} + \vec{a} * \vec{c}$	gilt
Assoziativgesetz	$(\vec{a} * \vec{b}) * \vec{c} \neq \vec{a} * (\vec{b} * \vec{c})$	gilt nicht
Potenzgesetze	$ \vec{a}  = \sqrt{\vec{a} * \vec{a}}$ $\vec{a} * \vec{a} =  \vec{a} ^2$	

Das Skalarprodukt ist dann Null, wenn einer der Vektoren der Nullvektor ist, oder wenn die Vektoren normal (rechtwinklig) zueinander stehen.

**Komponentendarstellung**

$\vec{a} * \vec{b} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = a_1 * b_1 + a_2 * b_2$	Das Skalarprodukt zweier Spaltenvektoren ist die Summe der Produkte entsprechender Komponenten.
---	---

**9 Vektoren im Raum**

$\vec{a} = \begin{pmatrix} a_x \\ a_y \\ a_z \end{pmatrix}$	$ \vec{a}  = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$
---	--

$$\vec{a} = a_x * e_x + a_y * e_y + a_z * e_z$$